PATENT ABSTRACTS OF APAN

(11)Publication number:

2002-136192

(43) Date of publication of application: 10.05.2002

(51)Int.CI.

H02P

7/04 F03D 9/00

(21)Application number : 2000-325562

(71)Applicant: SANKEN ELECTRIC CO LTD

ZEPHYR CORP

(22)Date of filing:

25.10.2000

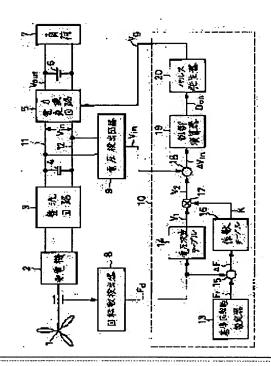
(72)Inventor: NAGAI SHINICHIRO

SATO SHINJI

(54) WIND POWER GENERATOR

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To solve the problem of extreme charging and discharging for a storage battery by suspending power generation of a wind power generator, under an atmosphere of strong wind. SOLUTION: A power converting circuit 5 for the PWM control is provided between the power generator 2 and the storage battery 6. The ratio of an input voltage Vin and an output voltage Vout of the power converting circuit 5 is set to a large value under strong wind conditions. When the input voltage Vin is lowered, the number of rotations of a wind mill 1 is lowered due to the control explained above. As a result, the number of rotations may be controlled without stoppage of the power generation.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

25.10.2000

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3523587

[Date of registration]

20.02.2004

[Number of appeal against examiner's decision of

rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

BEST AVAILABLE COPY

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19) 日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開2002-136192 (P2002-136192A)

(43)公開日 平成14年5月10日(2002.5.10)

(51) Int.Cl.7		識別記号	F I		ī	~73~}*(参考)
H02P	9/00		H 0 2 P	9/00	F	3H078
F03D	7/04		F03D	7/04	Z	5 H 5 9 0
	9/00			9/00	В	
	9/02			9/02	В	

審査請求 有 簡求項の数10 OL (全 11 頁)

ン電気株式会社内 (74)代理人 100072154				
(22)出願日 平成12年10月25日(2000.10.25) 埼玉県新座市北野3丁目6番3号 (71)出願人 597120112 ゼファー株式会社 東京都港区赤坂6丁目13番19号 (72)発明者 長井 真一郎 埼玉県新座市北野三丁目6番3号 ン電気株式会社内 (74)代理人 100072154	(21)出願番号	特顧2000-325562(P2000-325562)	(71)出願人	
(71)出願人 597120112 ゼファー株式会社 東京都港区赤坂6丁目13番19号 (72)発明者 長井 真一郎 埼玉県新座市北野三丁目6番3号 ン電気株式会社内 (74)代理人 100072154	(22) 出窗日	平成12年10月25日(2000-10-25)		
東京都港区赤坂6丁目13番19号 (72)発明者 長井 真一郎 埼玉県新座市北野三丁目6番3号 ン電気株式会社内 (74)代理人 100072154	(66)山峡口	M12- 10/120 E (2000: 10: 20)	(71)出願人	
(72)発明者 長井 真一郎 埼玉県新座市北野三丁目6番3号 ン電気株式会社内 (74)代理人 100072154				ゼファー株式会社
埼玉県新座市北野三丁目6番3号 ン電気株式会社内 (74)代理人 100072154				東京都港区赤坂6丁目13番19号
ン電気株式会社内 (74)代理人 100072154			(72)発明者	長井 真一郎
(74)代理人 100072154				埼玉県新座市北野三丁目6番3号 サンケ
1.371				ン電気株式会社内
A A			(74)代理人	100072154
				弁理士 高野 則次
			l .	

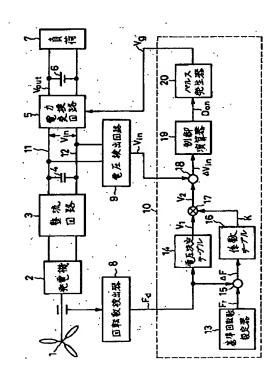
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 風力発電装置

(57)【要約】

【課題】 風力発電機において強風時には発電を停止す るので、蓄電池の極端な充放電が発生する。

【解決手段】 発電機2と蓄電池6との間にPWM制御 する電力変換回路5を設ける。電力変換回路5の入力電 圧Vinと出力電圧Vout との比を強風時に大きくする。 この制御によって入力電圧Vinが低下すると風車1の回 転数が抑制される。これにより、発電を停止しないで回 転数抑制が達成される。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 風車と、

前記風車によって回転されるロータを有する交流発電機 と、

前記交流発電機に接続された整流回路と、

前記整流回路に接続された電力変換回路と、

前記電力変換回路に接続された蓄電池又はコンデンサ と、

前記風車の回転数を検出するための回転検出器と、

前記風車の基準回転数を設定するための基準回転数設定 器と、

前記回転検出器と前記基準回転数設定器と前記電力変換回路とに接続され、前記回転検出器から得られた検出回転数が前記基準回転数を超えた時に、前記電力変換回路の入力電圧(Vin)と出力電圧(Vout)との比(Vout/Vin)を大きくするように前記電力変換回路を制御する制御回路とから成る風力発電装置。

【請求項2】風車と、

前記風車によって回転されるロータを有する直流発電機と、

前記直流発電機に接続された電力変換回路と、

前記電力変換回路に接続された蓄電池又はコンデンサと、

前記風車の回転数を検出するための回転検出器と、

前記風車の基準回転数を設定するための基準回転数設定器と、

前記回転検出器と前記基準回転数設定器と前記電力変換回路とに接続され、前記回転検出器から得られた検出回転数が前記基準回転数を超えた時に、前記電力変換回路の入力電圧(Vin)と出力電圧(Vout)との比(Vout/Vin)を大きくするように前記電力変換回路を制御する制御回路とから成る風力発電装置。

【請求項3】 更に、前記電力変換回路の入力電圧(Vin)を検出する入力電圧検出回路を有し、

前記制御回路は、

前記発電機の出力電圧を決定する発電機出力電圧決定手 段と、

前記検出回転数と前記基準回転数との差(ΔF)を求める第1の減算手段と、

前記差 (ΔF) が零以下の時には係数値として1を送出 し、前記差 (ΔF) が零よりも大きい時には1よりも小さ い値の係数を送出する係数発生手段と、

前記発電機出力電圧決定手段から得られた決定出力電圧 に前記係数発生手段から得られた係数を乗算して補正電 圧指令信号を形成する乗算手段と、

前記乗算手段の出力と前記入力電圧検出回路の出力との 差(ΔVin)を求める第2の減算手段と、

前記第2の減算手段の出力に基づいて前記入力電圧検出 回路の出力を前記補正電圧指令信号に近づけるように前 記電力変換回路を制御する信号を形成する制御信号形成 回路とから成ることを特徴とする請求項1又は2記載の 風力発電装置。

【請求項4】 風車と、

前記風車によって回転されるロータを有する交流発電機と

前記交流発電機に接続された整流回路と、

前記整流回路に接続された電力変換回路と、

前記電力変換回路に接続された蓄電池又はコンデンサ

前記蓄電池又はコンデンサの電圧を検出する出力電圧検出回路と、

前記蓄電池又はコンデンサの基準電圧値を設定する基準 電圧設定器と、

前記出力電圧検出回路と前記基準回電圧設定器と前記電力変換回路とに接続され、前記出力電圧検出回路から得られた出力検出電圧値が前記基準電圧値を超えた時に、前記電力変換回路の入力電圧(Vin)と出力電圧(Vout)との比(Vout/Vin)を大きくするように前記電力変換回路を制御する制御回路とから成る風力発電装置。 【請求項5】 風車と、

前記風車によって回転されるロータを有する直流発電機 と、

前記直流発電機に接続された電力変換回路と、

前記電力変換回路に接続された蓄電池又はコンデンサ と、

前記蓄電池又はコンデンサの電圧を検出する出力電圧検 出回路と、

前記蓄電池又はコンデンサの基準電圧値を設定する基準 電圧設定器と、

前記出力電圧検出回路と前記基準回電圧設定器と前記電力変換回路とに接続され、前記出力電圧検出回路から得られた出力検出電圧値が前記基準電圧値を超えた時に、前記電力変換回路の入力電圧(Vin)と出力電圧(Vout)との比(Vout/Vin)を大きくするように前記電力変換回路を制御する制御回路とから成る風力発電装置。

【請求項6】 更に、前記風車の回転数を検出する回転 数検出器と、

前記電力変換回路の入力電圧 Vinを検出する入力電圧検出回路とを有し、

前記制御回路は、

前記発電機の出力電圧を決定する発電機出力電圧決定手 段と、

前記出力電圧検出回路から得られた出力電圧検出値と前 記基準電圧値との差(ΔF)を求める第1の減算手段 と、

前記差 (ΔF) が零以下の時には係数値として1を送出し、前記差 (ΔF) が零よりも大きい時には1よりも小さい値の係数を送出する係数発生手段と、

前記発電機出力電圧決定手段から得られた決定出力電圧に前記係数発生手段から得られた係数を乗算して補正電

圧指令信号を形成する乗算手段と、

前記乗算手段の出力と前記入力電圧検出回路の出力との差(△Vin)を求める第2の減算手段と、

前記第2の減算手段の出力に基づいて前記入力電圧検出 回路の出力を前記補正電圧指令信号に近づけるように電 力変換回路を制御する信号を形成する制御信号形成回路 とから成ることを特徴とする請求項4又は5記載の風力 発電装置。

【請求項7】 風車と、

前記風車によって回転されるロータを有する交流発電機 と、

前記交流発電機に接続された整流回路と、

前記整流回路に接続された電力変換回路と、

前記電力変換回路に接続された蓄電池又はコンデンサと、

前記風車の回転数を検出するための回転検出器と、

前記蓄電池又はコンデンサの電圧を検出する出力電圧検出回路と、

前記変換回路の入力電圧(Vin)を検出する入力電圧 検出回路と、

前記風車の基準回転数を設定するための基準回転数設定 器と、

前記蓄電池又はコンデンサの基準電圧値を設定する基準 電圧設定器と、

前記回転検出器と前記出力電圧検出回路と基準回転数設定器と前記基順電圧設定器と前記電力変換回路とに接続され、前記回転検出器から得られた検出回転数が前記基準回転数を超えた時と前記出力電圧検出回路から得られた検出電圧検出値が前記基準電圧値を超えた時とのいずれにおいても前記電力変換回路の入力電圧(Vin)と出力電圧(Vout)との比(Vout/Vin)を大きくするように前記電力変換回路を制御する制御回路とから成る風力発電装置。

【請求項8】風車と、

前記風車によって回転されるロータを有する直流発電機と、

前記直流発電機に接続された電力変換回路と、

前記電力変換回路に接続された蓄電池又はコンデンサと、

前記風車の回転数を検出するための回転検出器と、

前記蓄電池又はコンデンサの電圧を検出する出力電圧検 出回路と、

前記変換回路の入力電圧(Vin)を検出する入力電圧 検出回路と、

前記風車の基準回転数を設定するための基準回転数設定 器と、

前記蓄電池又はコンデンサの基準電圧値を設定する基準 電圧設定器と、

前記回転検出器と前記出力電圧検出回路と基準回転数設 定器と前記基順電圧設定器と前記電力変換回路とに接続 され、前記回転検出器から得られた検出回転数が前記基準回転数を超えた時と前記出力電圧検出回路から得られた検出電圧検出値が前記基準電圧値を超えた時とのいずれにおいても前記電力変換回路の入力電圧(Vin)と出力電圧(Vout)との比(Vout/Vin)を大きくするように前記電力変換回路を制御する制御回路とから成る風力発電装置。

【請求項9】 更に、前記電力変換回路の入力電圧(Vin)を検出する入力電圧検出回路を有し、

前記制御回路は、

前記発電機の出力電圧を決定する発電機出力電圧決定手 段と、

前記検出回転数と前記基準回転数との差(ΔF)を示す 第1の差信号を求める第1の減算手段と、

前記第1の差信号が零以下の時には係数値として1を送出し、前記第1の差信号が零よりも大きい時には1よりも小さい値の係数を送出する第1の係数発生手段と、

前記入力電圧検出回路から得られた入力電圧検出値と前記基準電圧値との差(△V)を示す第2の差信号を求める第2の減算手段と、

前記第2の差信号が零以下の時には係数値として1を送出し、前記第2の差信号が零よりも大きい時には1よりも小さい値の係数を送出する第2の係数発生手段と、

前記第1の係数発生手段から得られた第1の係数と前記第2の係数発生手段から得られた第2の係数とが異なる値の時には小さい方の係数を選択して前記第1及び第2の係数が同一の値の時には前記第1及び第2の係数のいずれか一方を出力する係数選択手段と、

前記発電機出力電圧決定手段から得られた決定電圧に前 記係数選択手段から得られた係数を乗算して補正電圧指 令信号を形成する乗算手段と、

前記乗算手段の出力と前記入力電圧検出回路の出力との 差(ΔVin)を求める第3の減算手段と、

前記第3の減算手段の出力に基づいて前記入力電圧検出 回路の出力を前記補正電圧指令信号に近づけるように前 記電力変換回路を制御する信号を形成する制御信号形成 回路とから成ることを特徴とする請求項7又は8記載の 風力発電装置。

【請求項10】 前記電力変換回路は、直流ラインに直列に接続されたリアクトルと、前記リアクトルよりも出力側において対の直流ライン間に接続されたスイッチと、前記スイッチよりも出力側において直流ラインに直列に接続されたダイオードとから成ることを特徴とする請求項1万至9のいずれかに記載の風力発電装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、風力を電力に変換 する風力発電装置に関する。

[0002]

【従来の技術】風力を電力に変換する風力発電装置は、

公事を出さない発電装置として注目され、実用化されてきている。特に容量が数 k w クラスの小型風力発電装置は、庭園灯やポンプなどに利用されている。従来の小型風力発電装置は、風車と、風車が結合された交流発電機と、交流発電機に接続された整流回路と、整流回路に接続された蓄電池と、蓄電池に接続された負荷回路と、風車の回転数検出器と、発電機の対の出力端子間に接続された短絡器とから成る。短絡器は回転数検出器が基準値以上の回転数を検出した時に発電機の対の出力端子間を短絡して発電機を電気的に制動する。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】従来の短絡器を有する 風力発電装置においては、強風時などで風車回転数が大きくなった時に、短絡器の作用によって過回転を防止 し、高速回転に伴う破壊や騒音を防止することができ る。しかしながら、短絡器により発電機の出力端子間を 短絡することにより、発電電力が零になり、発電できな くなる。短絡器は、過回転防止の他に、蓄電池の過充電 防止にも使用される。蓄電池が過充電状態になった時に は、短絡器によって発電を零にし、過充電が解除された ら、短絡器による短絡を解除する。しかし、蓄電池の過 充電とこの解除との繰返しによって蓄電池の寿命が短く なる。

【0004】そこで、本発明の第1の目的は、強風時において回転数を抑制しながら発電を維持することができる風力発電装置を提供することにある。本発明の第2の目的は、強風時において回転数を抑制しながら発電を維持することができ且つ蓄電池の充放電電流の変化を最小限に抑えることができる風力発電装置を提供することにある。

[0005]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決し、上記目的を達成するための本発明は、風車と、前記風車によって回転されるロータを有する交流発電機と、前記整流回路に接続された整流回路と、前記整流回路に接続された電力変換回路と、前記風車の回転数を検出するための回転検出器と、前記風車の回転数を設定するための基準回転数設定器と、前記回転検出器と前記基準回転数を設定するための基準回転数設定器と、前記回転検出器と前記基準回転数と前記基準回転数を設定するに、前記電力変換回路の入力電圧(Vin)と出力電圧(Vout)との比(Vout/Vin)を大きくするように前記電力変換回路を制御回路とから成る風力発電装置に係わるものである。

【0006】なお、請求項2、5、8に示すように直流 発電機を使用することができる。また、請求項3に示す ように、請求項1又は2の発明において、更に、前記電 力変換回路の入力電圧(Vin)を検出する入力電圧検出 回路を有し、前記制御回路は、前記発電機の出力電圧を 決定する発電機出力電圧決定手段と、前記検出回転数と 前記基準回転数との差(AF)を求める第1の減算手段 と、前記差 (ΔF) が零以下の時には係数値として1を送 出し、前記差(AF)が零よりも大きい時には1よりも小 さい値の係数を送出する係数発生手段と、前記発電機出 力電圧決定手段から得られた決定出力電圧に前記係数発 生手段から得られた係数を乗算して補正電圧指令信号を 形成する乗算手段と、前記乗算手段の出力と前記入力電 圧検出回路の出力との差(△Vin)を求める第2の減算手 段と、前記第2の減算手段の出力に基づいて前記入力電 圧検出回路の出力を前記補正電圧指令信号に近づけるよ うに前記電力変換回路を制御する信号を形成する制御信 号形成回路とから成ることが望ましい。また、請求項4 に示すように、風車と、前記風車によって回転されるロ ータを有する交流発電機と、前記交流発電機に接続され た整流回路と、前記整流回路に接続された電力変換回路 と、前記電力変換回路に接続された蓄電池又はコンデン サと、前記蓄電池又はコンデンサの電圧を検出する出力 電圧検出回路と、前記蓄電池又はコンデンサの基準電圧 値を設定する基準電圧設定器と、前記出力電圧検出回路 と前記基準回電圧設定器と前記電力変換回路とに接続さ れ、前記出力電圧検出回路から得られた出力検出電圧値 が前記基準電圧値を超えた時に、前記電力変換回路の入 カ電圧 (Vin) と出力電圧 (Vout) との比 (Vout/Vi n)を大きくするように前記電力変換回路を制御する制 御回路とから成る風力発電装置を構成することができ る。また、請求項6に示すように、請求項4又は5の発 明において、更に、前記風車の回転数を検出する回転数 検出器と、前記電力変換回路の入力電圧Vinを検出する 入力電圧検出回路とを有し、前記制御回路は、前記発電 機の出力電圧を決定する発電機出力電圧決定手段と、前 記出力電圧検出回路から得られた出力電圧検出値と前記 基準電圧値との差(AF)を求める第1の減算手段と、 前記差(AF)が零以下の時には係数値として1を送出 し、前記差 (ΔF) が零よりも大きい時には1よりも小さ い値の係数を送出する係数発生手段と、前記発電機出力 電圧決定手段から得られた決定出力電圧に前記係数発生 手段から得られた係数を乗算して補正電圧指令信号を形 成する乗算手段と、前記乗算手段の出力と前記入力電圧 検出回路の出力との差(△Vin)を求める第2の減算手段 と、前記第2の減算手段の出力に基づいて前記入力電圧 検出回路の出力を前記補正電圧指令信号に近づけるよう に電力変換回路を制御する信号を形成する制御信号形成 回路とから成ることが望ましい。また、請求項フに示す ように、風車と、前記風車によって回転されるロータを 有する交流発電機と、前記交流発電機に接続された整流 回路と、前記整流回路に接続された電力変換回路と、前 記電力変換回路に接続された蓄電池又はコンデンサと、 前記風車の回転数を検出するための回転検出器と、前記 蓄電池又はコンデンサの電圧を検出する出力電圧検出回

路と、前記変換回路の入力電圧(Vin)を検出する入 力電圧検出回路と、前記風車の基準回転数を設定するた めの基準回転数設定器と、前記蓄電池又はコンデンサの 基準電圧値を設定する基準電圧設定器と、前記回転検出 器と前記出力電圧検出回路と基準回転数設定器と前記基 順電圧設定器と前記電力変換回路とに接続され、前記回 転検出器から得られた検出回転数が前記基準回転数を超 えた時と前記出力電圧検出回路から得られた検出電圧検 出値が前記基準電圧値を超えた時とのいずれにおいても 前記電力変換回路の入力電圧(Vin)と出力電圧(Vou t) との比(Vout/Vin)を大きくするように前記電力 変換回路を制御する制御回路とから成る風力発電装置を 構成することができる。また、請求項9に示すように、 請求項7又は8の発明において、更に、前記電力変換回 路の入力電圧(Vin)を検出する入力電圧検出回路を有 し、前記制御回路は、前記発電機の出力電圧を決定する 発電機出力電圧決定手段と、前記検出回転数と前記基準 回転数との差(AF)を示す第1の差信号を求める第1 の減算手段と、前記第1の差信号が零以下の時には係数 値として1を送出し、前記第1の差信号が零よりも大き い時には1よりも小さい値の係数を送出する第1の係数 発生手段と、前記入力電圧検出回路から得られた入力電 圧検出値と前記基準電圧値との差 (△V) を示す第2の 差信号を求める第2の減算手段と、前記第2の差信号が 零以下の時には係数値として1を送出し、前記第2の差 信号が零よりも大きい時には1よりも小さい値の係数を 送出する第2の係数発生手段と、前記第1の係数発生手 段から得られた第1の係数と前記第2の係数発生手段か ら得られた第2の係数とが異なる値の時には小さい方の 係数を選択して前記第1及び第2の係数が同一の値の時 には前記第1及び第2の係数のいずれか一方を出力する 係数選択手段と、前記発電機出力電圧決定手段から得ら れた決定電圧に前記係数選択手段から得られた係数を乗 算して補正電圧指令信号を形成する乗算手段と、前記乗 算手段の出力と前記入力電圧検出回路の出力との差(△ Vin)を求める第3の減算手段と、前記第3の減算手段 の出力に基づいて前記入力電圧検出回路の出力を前記補 正電圧指令信号に近づけるように前記電力変換回路を制 御する信号を形成する制御信号形成回路とから成ること が望ましい。また、請求項10に示すように、前記電力 変換回路は、直流ラインに直列に接続されたリアクトル と、前記リアクトルよりも出力側において対の直流ライ ン間に接続されたスイッチと、前記スイッチよりも出力 側において直流ラインに直列に接続されたダイオードと から成ることが望ましい。

[0007]

【発明の効果】各請求項の発明によれば、強風時に電力 変換回路の入力電圧即ち発電機出力電圧が低下する。これにより、風車及び発電機の回転数の上昇が抑制され る。発電機から蓄電池及び負荷に供給される電力は強風 時においても維持されるので、電力の継続的供給が可能になる。また、蓄電池の充放電の幅が狭くなる。

[8000]

【実施形態】次に、図1~図7を参照して本発明の実施 形態に係わる風力発電装置を説明する。

[0009]

【第1の実施形態】図1に示す第1の実施形態の風力発電装置は、風車1と、この風車1によって回転されるロータを有する交流発電機2と、この交流発電機2に接続された整流回路3と、平滑用コンデンサ4と、この平滑用コンデンサ4に接続された電力変換回路5と、この電力変換回路5に接続された蓄電池6と、この蓄電池6に接続された負荷7と、風車1の回転数を検出するための回転数検出器8即ち速度検出器と、電力変換回路5の入力電圧即ちコンデンサ4の電圧を検出する入力電圧検出回路9と、制御回路10とから成る。

【0010】電力変換回路5は、平滑用コンデンサ4に 接続された第1及び第2の直流電源ライン11、12に 接続され、入力電圧Vinと出力電圧Vout との比Vout /Vinを変えることができるように構成されており、例 えば図2に示すようにリアクトルL1 と電界効果トラン ジスタから成るスイッチQ1 と逆流阻止用ダイオードD 1 から成る。リアクトルL1 は第1の直流電源ライン1 1に直列に接続されている。スイッチQ1 はリアクトル L1 の出力側において第1及び第2の直流電源ライン1 1、12間に接続されている。ダイオードD1 は蓄電池 6をスイッチQ1に対して並列に接続するように第1の 直流電源ライン11に直列に接続されている。なお、ダ イオードD1 をスイッチQ1 よりも出力側において第2 の直流電源ライン12に接続することもできる。また、 この実施形態では蓄電池6が平滑用コンデンサの作用を 兼用しているが、平滑用コンデンサを蓄電池6に接続す ることもできる。

【0011】スイッチQ1は制御回路10から供給される制御信号即ちゲート・ソース間電圧に応答してオン・オフする。スイッチQ1のデューティ比即ち通電率Donと入力電圧Vinと出力電圧Vout との関係は次の(1)式に示す通りである。

$$Vout / Vin = 1 / (1 - Don) \cdot \cdot \cdot (1)$$

【0012】回転数検出器8は風車1即ち発電機2のロータの回転数即ち回転速度を周知の方法で検出して回転数検出信号Fdを出力する。入力電圧検出回路9は電力変換回路5の入力電圧Vinを検出して電圧検出信号Vinを出力する。ここでは説明を容易にするために入力電圧検出回路9の入力電圧と出力電圧との両方をVinで示す。この入力電圧Vinは発電機2の出力電圧に相当する。

【0013】制御回路10は、回転数検出器8と電圧検 出回路9と電力変換回路5とに接続され、回転数検出器 8から得られた検出回転数Fd が基準回転数Fr を超え た時に、電力変換回路5の入力電圧Vinと出力電圧Vou t との比Vout /Vinを大きくするように電力変換回路 5を制御する。更に詳しく説明すると、制御回路10 は、風車1の制限回転数に相当する基準回転数Fr を設 定するための基準回転数設定器13と、回転数検出器8 で検出された検出回転数 Fd において発電機2から最大 電力を得ることができる発電機2の出力電圧を決定する 発電機出力電圧決定手段としての電圧決定テーブル14 と、検出回転数 Fd と基準回転数 Fr との差 Δ F を求め る第1の減算手段としての減算器15と、回転数差 ΔF が零以下の時には係数値として1を送出し、回転数差△ Fが零よりも大きい時には1よりも小さい値を係数とし て送出する係数発生手段としての係数テーブル16と、 発電機出力電圧決定テーブル14から得られた決定出力 電圧V1 に係数テーブル16から得られた係数Kを乗算 して補正電圧指令信号V2 を形成する乗算手段としての 乗算器17と、乗算器17から得られた入力電圧指令信 号V2 と入力電圧検出回路9から得られた検出電圧Vin との差ΔVinを求める第2の減算手段としての減算器1 8と、第2の減算器18から得られる電圧差△Vinに基 づいて入力電圧検出回路9の出力Vinを補正電圧指令信 号V2 に近づけるように電力変換回路5を制御する信号 を形成する制御信号形成回路としての制御演算器19及 びパルス発生器20とから成る。なお、基準回転数設定 器13を制御回路10の外に設けることができる。

【0014】電圧決定テーブル14は、メモリから成 り、図4に示す回転数Fd と最大電力を得る発電機出力 電圧V1 との関係が格納されている。テーブル14には 全ての回転数 Fd に対する電圧 V1 を格納してもよい し、段階的に選択された回転数 Fd とその電圧 V1 とを 格納してもよい。検出回転数 Fd に対応するデータがテ ーブル14に無い時には検出回転数Fd に近い回転数の データを使用する。また、テーブル14の代りに図4の 特性線を示す演算式をメモリに格納し、検出回転数Fd を演算式に代入して電圧 V1 を決定することもできる。 【OO15】電圧V1 は発電機2から最大電力を得るこ とができる発電機2の出力電圧及び電力変換回路5の入 力電圧を示す。図4のFdとV1との関係は、実験的に 求められた図3の発電機出力電圧V0 と発電機出力電力 P0 との関係から決定されている。図3の特性線A1 は 166 rpm、A2 は237 rpm、A3 は330 rp m、A4 は425 rpm、A5 は590 rpmにおける 出力電圧V0 と出力電力P0 との関係を示している。図 3の各回転数の最大電力を得ることができる点の出力電 圧V0 とその回転数Fd との関係を求めると図4の特性 が得られる。なお、図4と同様な特性は、容量の異なる 別の発電機においても実験的に同様に得ることができ

【0016】電圧決定テーブル14は、回転数検出器8から得られた検出回転数Fdをアドレス信号として使用

し、これに対応する目標電圧V1 を示す信号を出力する。強風でない時にはテーブル14から出力される電圧V1 が発電機2の目標出力電圧となる。

【OO17】第1の減算器15は、回転数検出器8から得られた検出回転数Fd から基準回転数Fr を減算してFd $-Fr = \Delta F$ を求める。 ΔF が $\Delta F \leq O$ の条件にある時には風車1の回転数の制限が不要であることを示し、 $\Delta F > O$ の時には風車1の回転数を制限することが必要であることを示す。

【0018】係数発生手段としての係数テーブル16は、メモリから成り、 $\Delta F \le 0$ に対応して係数K = 1を格納し、 $\Delta F > 0$ に対応して1よりも小さい係数Kを格納している。第1の減算器15の出力が $\Delta F > 0$ の時は0 < K < 1

を満足する係数が選ばれる。この時のKの値を $1/\Delta$ F とすることができる。これにより、 Δ F > 0 の時に Δ F の値に反比例的に変化する係数Kを得ることができる。係数テーブル 1 6 は Δ F の値をアドレスとして Δ F の値に対応した係数Kを出力する。メモリに多数の Δ F の値と多数の係数Kの値との関係を示すデータを格納する代りに、 Δ F とKとの関係を示す演算式を格納し、この演算式に Δ F の値を代入して係数Kを決定することもできる。

【0019】乗算器17はテーブル14から出力された電圧V1にテーブル16から出力された係数Kを乗算してKV1=V2を求め、これを出力する。V2は強風時の補正が施された電圧指令信号である。

【0020】第20減算器18は、Vin $-V2=\Delta V$ inの演算を行って入力電圧検出信号Vinと電圧指令信号V2 との差を示す信号を出力する。

【OO21】 ΔVinを入力とする制御演算器19は、例えば周知の比例積分回路(PI回路)から成り、ΔVinに対応する通電率信号Donを形成する。要するに、ΔVinを平滑化した信号に相当する通電率信号Don即ちデューティ指令信号を得る。

【0022】スイッチ制御信号形成手段としてのパルス発生器20は、通電率信号Donで指定された幅のパルスを有する制御信号Vgを形成し、電力変換回路5のスイッチQ1のゲートに送る。このパルス発生器20は図2に概略的に示すように鋸波発生器20aと比較器20bとから成る。鋸波発生器20aは例えば20~150kHzの繰返し周波数で鋸波電圧Vtを発生する。比較器20bは鋸波電圧Vtと通電率信号Donとを周知の方法で比較してPWMパルスから成る制御信号Vgを出力する。

【0023】パルス発生器20の出力パルスに応答してスイッチQ1 がオンになると、図1のコンデンサ4と図2のリアクトルL1 とスイッチQ1 とから成る経路に電流が流れ、リアクトルL2 にエネルギが蓄積される。スイッチQ1 がオフになると、コンデンサ4とリアクトル

L1 とダイオードD1 と蓄電池6及び負荷7とから成る 経路に電流が流れる。電力変換回路5の入力電圧Vinと 出力電圧Vout との比は前述した(1)式で決定され る。蓄電池6及び負荷7が比較的大きい場合には、通電 率Donを大きくしても、出力電圧Vout とさほど高くな らず、相対的に入力電圧Vinが低くなる。電力変換回路 5の入力電圧Vinは発電機2の出力電圧V0 に相当する ので、強風時に入力電圧Vinが低く抑えられると、発電 機2の回転数も抑えられる。

【〇〇24】本実施形態は次の効果を有する。

- (1) 風車回転数Fd が基準回転数Fr よりも低い時には、発電電力が最大になるように入力電圧Vinが制御され、強風等によって風車回転数Fd が基準回転数Fr 以上になると、入力電圧Vinを低くする制御が生じ、風車回転数Fd が低下し、風車回転数Fd と発電機出力電圧Vinとが適当な値でバランスする。この結果、発電電力を零にすることなく、風車1の最大回転数を抑制することができる。要するに、蓄電池6及び負荷7への発電機2からの電力供給を維持して風車1の回転数を抑制することができる。
- (2) テーブル14、16を使用することによって、 非強風時において最大発電電力を得るための制御、及び 強風時において回転数を制限するための制御を容易に達 成することができる。
- (3) 強風時にも発電電力が有るので、蓄電池6の極端な充放電を防ぐことができる。

[0025]

【第2の実施形態】次に、図5に示す第2の実施形態の 風力発電装置を説明する。但し、図5において図1と実 質的に同一の部分には同一の符号を付してその説明を省 略する。

【0026】図5の風力発電装置は、図1の基準回転数設定器13の代りに基準電圧設定器13aを有する制御回路10aを設け、また、新たに出力電圧検出回路30を設け、第1の減算器15aによって出力電圧検出値Vout と基準電圧Vrとの差ΔVを求め、この差ΔVを係数テーブル16aに送るように形成し、この他は図1と同一に形成したものである。なお、基準電圧設定器13を制御回路10aの外に設けることができる。

【0027】基準電圧設定器 13aは、蓄電池6の過電 圧レベルを示す基準電圧 Vrを出力する。出力電圧検出 回路30は蓄電池6の電圧を検出する。ここでは出力電 圧検出回路30の入力電圧及び出力電圧の両方を Vout で示すことにする。第1の減算器 15aは、出力電圧検 出値 Vout と基準電圧 Vrとの差を示す Vout - Vr = ム Vを出力する。

【0028】メモリから成る係数テーブル16aにはΔ V≦0の時即ちΔVが零又は負の値に対応させて係数値 1、ΔV>0の時即ちΔVが正の値に対応させて1より も小さい係数値が格納されている。ΔV>0の時の係数 値Kは例えば1/ΔVで決定することができる。図5の 乗算器17の出力側の部分は図1と同一に形成されてい るので、図1と同様な制御動作が生じる。

【0029】図5の風力発電装置では、蓄電池6の電圧の検出に基づいて強風状態を判断し、風車1の回転数を抑制している。即ち、強風状態となって発電機2の出力電圧及び電力変換器5の入力電圧Vinが上昇すると、蓄電池6の充電電圧も高くなる。この充電電圧が基準電圧Vr以上の時即ち Vout -Vr = Δ Vが零又は正の時には1よりも小さい係数Kが出力される。この結果、出力電圧Vout が高い時には、テーブル14の出力電圧V1よりも低い電圧指令信号V2が乗算器17から得られる。これにより、図5の風力発電装置において、強風時又は過充電時に電力変換回路5の入力出力電圧を下げる動作即ち入力電圧Vinを下げる動作が生じ、風車1の回転数の上昇が抑制され、且つ蓄電池6の過充電が防止される。従って、第2の実施形態によっても第1の実施形態と同様な効果が得られる。

[0030]

【第3の実施形態】次に、図6に示す第3の実施形態の 風力発電装置を説明する。但し、図6において図1及び 図5と実質的に同一の部分には同一の符号を付してその 説明を省略する。

【0031】図6の風力発電装置は、図1の風力発電装置に図5の出力電圧検出回路30、基準電圧設定器13a、減算器15a、係数テーブル16aを付加し、新たに係数選択手段31を設けたものに相当する。図6の変形された制御回路10bの電圧決定テーブル14及び係数テーブル16の出力は図1の装置と同様に決定される。図6の係数テーブル16aの出力は図5と同様に決定される。ここでは、第1及び第2の係数テーブル16、16aの出力をK1、K2で区別する。

【0032】選択手段31は、第1の係数発生手段としての第1の係数テーブル16から得られた第1の係数K1と第2の係数発生手段としての第2の係数テーブル16aから得られた第2の係数K2とが異なる値を有する時には小さい方の係数を選択し、これを係数Kとして乗算器17に送り、また第1及び第2の係数K1、K2が同一値の時には同一の値を係数Kとして乗算器17に送る。従って、乗算器17から得られる電圧指令値V2は強風による風車1の回転数が過大の時と蓄電池6の過充電の時とのいずれにおいても制限されてV1よりも小さくなり、電力変換器5の入力電圧Vin即ち発電機2の出力電圧が低下し、風車1の回転数の抑制及び蓄電池6の過充電防止が達成される。この結果、第3の実施形態によっても第1の実施形態と同一の効果を得ることができる。

[0033]

【第4の実施形態】次に、図7に示す第4の実施形態の 風力発電装置を示す。但し、図7において図1と実質的 に同一の部分には同一の符号を付してその説明を省略する。

【0034】図7の風力発電装置は、図1の交流発電機2と整流回路3と平滑用コンデンサ4の代りに直流発電機2aを設け、この他は図1と同一に構成したものである。図7に示すように直流発電機2aを使用する場合においても第1の実施形態と同一の効果を得ることができる。

[0035]

【変形例】本発明は上述の実施形態に限定されるものでなく、例えば次の変形が可能なものである。

- (1) 図5及び図6の風力発電装置においても、交流 発電機2及び整流回路3の代りに図7と同様に直流発電 機2aを使用することができる。
- (2) 電力変換回路5を変形することができる。
- (3) 制御回路10、10a、10bの一部又は全部をディジタル回路で構成することができる。
- (4) パルス発生器20をカウンタで構成することができる。この場合カウンタは1周期のクロックパルスに応答して計数を開始し、通電率Donを示す値になった時に計数を終了し、通電率DonのPWMパルスを出力する。
- (5) 電圧決定テーブル14で決定する電圧V1は一 定値でもよい。また、発電機2の最大電力を得るための 電圧V1を風速又は発電電力によって決定することがで

きる。

【図面の簡単な説明】

【図1】第1の実施形態の風力発電装置を示すブロック 図である。

【図2】図1の電力変換回路及びパルス発生器を詳しく 示す回路図である。

【図3】風力発電機の第1~第5の回転数における出力 電圧と発生電力との関係を示す図である。

【図4】風力発電機の回転数と最大電力を得ることができる出力電圧との関係を示す図である。

【図5】第2の実施形態の風力発電装置を示すブロック 図である。

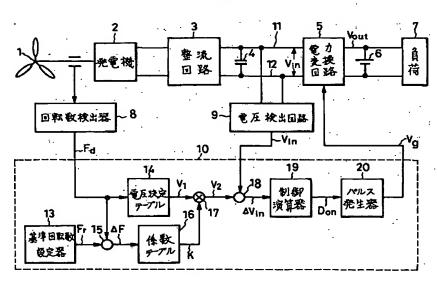
【図6】第3の実施形態の風力発電装置を示すブロック 図である。

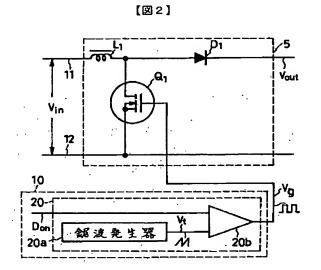
【図7】第4の実施形態の風力発電装置を示すブロック 図である。

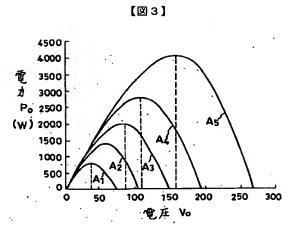
【符号の説明】

- 1 風車
- 2 発電機
- 3 整流回路
- 4 コンデンサ
- 5 電力変換回路
- 6 蓄電池
- 7 負荷
- 10 制御回路

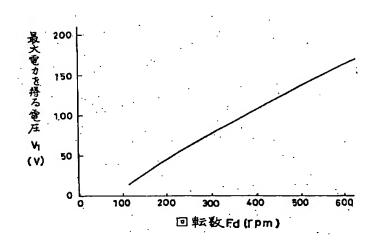
【図1】



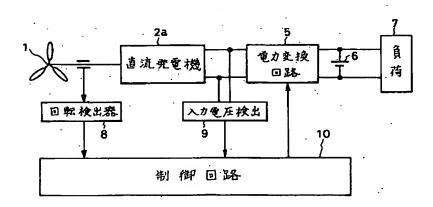




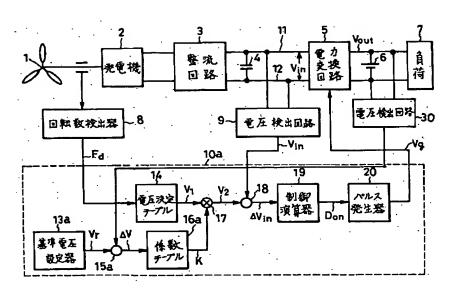
【図4】



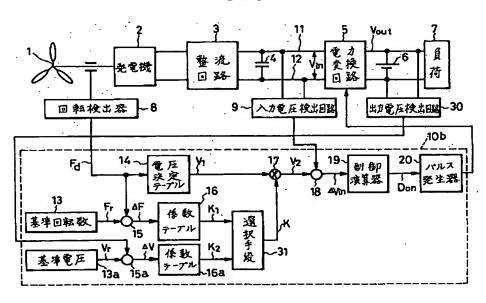
【図7】



[図5]



【図6】



フロントページの続き

(72)発明者 佐藤 伸二

埼玉県新座市北野三丁目6番3号 サンケ

ン電気株式会社内

Fターム(参考) 3H078 AA02 AA26 BB04 BB07 BB11

BB12 CC02 CC22 CC32 CC54

CC56 CC62 CC73

5H590 AA02 AB04 AB05 CA14 CC01

CC11 CD01 CD03 EA07 EA13

FA05 FA08 FB01 FC11 GA02

GA10 HA02 HA27 JB02 JB07

JB12

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES

FADED TEXT OR DRAWING

BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING

SKEWED/SLANTED IMAGES

COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

GRAY SCALE DOCUMENTS

LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT

REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.